



Format eindrapportage MIIP

Datum	: 24-12-2021
Projectcode	: MIIP2021-007
Projectnaam	: Nederlandse Autonome Veerponten: Innovatie Stappenplan (NAVIS)
Thema Innovatiecontract	: Slim en veilig varen
Betrokken partijen	: Netherlands Maritime Technology Foundation (NMTF), Stichting Projecten Binnenvaart (EICB), TU Delft, Holland Shipyards, Damen Shipyards, Captain AI, Marinminds, Metropoolregio Rotterdam Den Haag, Landelijk Veren Platform, Gemeente Vlissingen, Rotterdam Maritime Services Community, Netherlands Forum Smart Shipping (SMASH!)

Projectleider	: Kasper Uithof
Organisatie	: Netherlands Maritime Technology Foundation (NMTF)
Adres	: Boompjes 40
Postcode + plaats	: 3011 XB Rotterdam

Project

Doelstelling project (beknopte omschrijving):

De inventarisatie schetst een routekaart voor stapsgewijze innovatie richting autonome veerponten: het elektrificeren van de ponten biedt het nodige platform voor autonome systemen, de autonomie zelf draagt bij aan een verhoogde veiligheid en verbeterde efficiëntie, en ten slotte zijn er economische voordelen indien in aantallen toegepast. Zo kunnen meer kleine 0-emissie veerponten rendabel worden ingezet, en een nuttige bijdrage leveren aan de bereikbaarheid en emissiereductie doelstellingen uit de Green Deal Zeevaart, Binnenvaart en Havens.

De routekaart zal moeten voorzien in een stapsgewijze invoering van autonome functionaliteit, om de (deel)projecten beheersbaar en betaalbaar te houden voor de vaak kleine organisaties die deze veerponten exploiteren. Een geleidelijke invoering van autonome functies biedt verder de gelegenheid deelfunctionaliteit te testen en bewijzen terwijl passende regelgeving en functionaliteit nog in ontwikkeling is. Deze inventarisatie kan dienen als inspiratie voor het opzetten van pilotprojecten met meerdere bedrijven en kennisorganisaties.

In dit onderzoek ligt de focus op elektrisch/hybride veerponten op Nederlandse binnenwateren.

De volgende activiteiten zijn binnen het project uitgevoerd (omschrijving):

Binnen WP1 is de potentiële markt geïnventariseerd en gecategoriseerd, en de benefits van autonome functionaliteit zijn bepaald en beschreven. Op 17 mei zijn deze benefits in een werksessie besproken, gevalideerd, en waar nodig aangepast. Alle projectpartners zijn uitgenodigd voor deze werksessie. Resultaten hiervan zijn verwerkt in het eindrapport.

Daarnaast zijn binnen WP2 de technische en regelgevende uitdagingen in beeld gebracht. Ook deze zijn gevalideerd in een werksessie waar alle projectpartners voor zijn uitgenodigd. Deze heeft plaatsgevonden op 19 mei. Resultaten hiervan zijn ook verwerkt in het eindrapport.

Binnen WP3 is de roadmap ontwikkeld waarin obstakels voor de implementatie van de autonome veerponten worden toegelicht. De input vanuit het NAVIS project is aan het eind van het project als use case overgedragen aan SMASH!, hetgeen er voor zal zorgen dat de ontwikkelde roadmap actueel en relevant gehouden zal worden.

In WP4 (kennisdeling) is de ontwikkeling en uitvoering van het eindrapport en de eindwebinar opgenomen.

Binnen WP5 (project management) zijn er maandelijkse voortgangsoverleggen georganiseerd met de drie taakleiders (TUD, SPB/EICB en NMTF), waarbij voortgang en planning besproken werd. Ook is hier de final editing van het eindrapport alsmede overige rapportage opgenomen.

Ondervonden knelpunten en daarop ondernomen acties (omschrijving):

De voorgenomen werksessie (taak 1.4) is opgedeeld in twee werksessies om de te bespreken onderwerpen op te splitsen, zodat het zo relevant mogelijk gemaakt kon worden voor de aanwezige gasten.

Voorgenomen besprekingen, workshops, interviews, etc. zijn allemaal digitaal georganiseerd i.v.m. maatregelen omtrent Corona.

Resultaten (projectinhoudelijk, maar ook m.b.t. rapporten, video's, presentaties, vervolgprojecten e.d.):

- De ontwikkelde ferry roadmap use case is te vinden op: <https://www.smashroadmap.com/>
- In de bijlage van dit document is het NAVIS eindrapport te vinden, inclusief financiële eindrapportage
- Op 21 december is het NAVIS eindwebinar georganiseerd, hiervoor hebben zich 59 deelnemers geregistreerd. De opname hiervan is te zien via: <https://us02web.zoom.us/rec/share/tK8rfSluXLGmZyl2-Bb5WfJFUWfKQMODbupolbnNCp7LQcYDIX2d-HkelcCYIAwU.nreS5wad5HqbT3bW>
(Password: tq18&F1b)

Follow up:

De ontwikkelde roadmap is overgedragen aan SMASH! Deze organisatie zal de roadmap blijven beheren en waar nodig updaten. De roadmap blijft zo beschikbaar én actueel, voor elke partij die in de toekomst met autonomie aan de gang wilt.

Waarom was de haalbaarheidsstudie & subsidie nodig:

De resultaten van het NAVIS project vormen een springplank voor partijen die in de toekomst met autonomie aan de gang willen. De roadmap vormt een leidraad die ondernemers en ontwikkelaars helpt richting autonome veerponten. Hiermee wordt de visie van een sterk geautomatiseerd veerpontlandschap in 2030 dichterbij gebracht.

Waar en wanneer is gepubliceerd:

Het eindrapport zal publiek beschikbaar worden gesteld via de gebruikelijke NMT kanalen, evenals de webinar.

Binnen een MIIP-project moet er sprake zijn van samenwerking, bijvoorbeeld tussen een kennisinstelling en private partijen en/of daarop gericht te zijn. Hoe is dit in dit project geborgd?

Binnen dit traject waren in totaal 12 organisaties aangesloten, waarbij er een mooie balans gerealiseerd was tussen kennisinstellingen, technologie ontwikkelaars, eindgebruikers en stakeholders. Deze partijen zijn regelmatig geüpdate over de voortgang, en zijn betrokken geweest bij de workshops, interviews, en bij de totstandkoming van het eindrapport.

Financiële Rapportage

Zie Excel bijlage

Bijzonderheden

-